

On Robot 3FG15

Flexibler Drei-Finger-Greifer mit großem Hub

Der 3-Finger-Greifer 3FG15 ist ideal für das Greifen unterschiedlicher zylindrischer Objekte. Aufgrund der Konstruktion des Greifers werden Werkstücke automatisch zentriert und können sowohl Innen als auch Außen gegriffen werden. Alle drei Fingerspitzen des Greifers lassen sich individuell anpassen.



Eigenschaften

Technische Daten

Typ	Fingergreifer
Nutzlast - Formschluss	10
Nutzlast - Kraftschluss	15
Hub	20 - 150 mm
Kraft	10 - 240 N
Gewicht	1.15
Positionsauflösung	0.1
Schutzklasse	IP67