

## UR20 Cobot

Leistungsstarker Cobot mit extremer Reichweite

Der UR20 ist der erste Roboter einer neuen, deutlich leistungsstärkeren Generation industrieller Cobots und somit ein riesiger Sprung für die Anwendungsvielfalt. Gleichzeitig bewahrt er, was unseren Cobot schon immer ausmacht: seine Flexibilität, Kompaktheit und eine beispiellose Benutzerfreundlichkeit.

### Automatisieren Sie selbst bei schwersten Lasten

Automatisieren Sie mit dem UR20 kräftezehrende Aufgaben, um Ihre betriebliche Effizienz zu steigern und Ihren Durchsatz zu erhöhen.

#### Verpacken und Palettieren

- Wo schwere Lasten kommissioniert, verpackt und palettiert werden müssen, verhilft Ihnen der UR20 zu mehr Produktivität. Mit seiner großen Reichweite platziert er Teile mühelos auf einer Standard-Europalette und stapelt bis zu einer Höhe von 2 Metern.

#### Maschinenbeschickung

- Der UR20 belädt Ihre Werkzeugmaschinen zuverlässig selbst mit schwersten Teilen – ob zum Zerspanen, Stanzen oder Pressen. Dabei lässt er sich in jeder Position montieren und kann Objekte am Arbeitsplatz wie z.B. Maschinentüren einfach umfahren.

### Erleben Sie Leistungsstärke auf einem neuen Level

Prozessanwendungen automatisieren Sie mit dem UR20 schnell und mit konstant hoher Genauigkeit. Minimieren Sie dadurch Ihren Ausschuss und maximieren Sie Ihre Qualität.

#### Teilehandling und Montage

- Der UR20 erlaubt Ihnen eine simultane Handhabung von zwei oder sogar drei Teilen im selben Prozessschritt. Doppeltes oder dreifaches Gewicht trägt er mühelos. Vervielfachen Sie mit der Automatisierung Ihren Durchsatz und verkürzen Sie Ihre Lieferzyklen.

#### Schweißen

- Wo Anwendungen einen großen Arbeitsradius erfordern bei gleichzeitig wenig Platz, ist der UR20 ideal. Er kombiniert seine beachtliche Reichweite mit einer Stellfläche von gerade einmal 245 mm Durchmesser. Und einer leistungsstarken Regelung.



## Eigenschaften

### Spezifikationen

<b>Traglast</b>	20 kg
<b>Reichweite</b>	1750 mm
<b>Freiheitsgrad</b>	6 rotierende Gelenke
<b>Programmierung</b>	12-Zoll-Touchscreen mit PolyScope grafischer Bedienoberfläche
<b>Wiederholgenauigkeit</b> gemäß ISO 9283	± 0,05 mm

### F/T Sensor

<b>Messbereich (Kraft, x-y-z)</b>	200,0 N
<b>Auflösung (Kraft, x-y-z)</b>	5,5 N
<b>Genauigkeit (Kraft, x-y-z)</b>	10,0 N
<b>Messbereich (Moment, x-y-z)</b>	20,0 Nm
<b>Auflösung (Moment, x-y-z)</b>	0,2 Nm
<b>Genauigkeit (Moment, x-y-z)</b>	1,0 Nm

### max. Geschwindigkeit

<b>Fuß</b>	± 120°/s
<b>Schulter</b>	± 120°/s
<b>Ellenbogen</b>	± 120°/s
<b>Handgelenk 1</b>	± 120°/s
<b>Handgelenk 2</b>	± 120°/s
<b>Handgelenk 3</b>	± 120°/s

### Technische Daten

<b>Grundfläche</b>	Ø 245 mm
<b>Material</b>	Aluminium, Kunststoff, Stahl

### Stromverbrauch

<b>Maximaler Durchschnitt</b>	750 W
<b>Typischer Stromverbrauch</b> bei moderater Betriebseinstellung (ungefähr)	500 W
<b>Kollaborationsbetrieb</b>	17 konfigurierbare Sicherheitfunktionen
<b>Zertifikate</b>	EN ISO 13849-1, PLd Kategorie 3, EN ISO 10218-1

### Arbeitsradius

<b>Fuß</b>	± 360°
<b>Schulter</b>	± 360°
<b>Ellenbogen</b>	± 360°
<b>Handgelenk 1</b>	± 360°
<b>Handgelenk 2</b>	± 360°
<b>Handgelenk 3</b>	± 360°

### Eigenschaften

<b>IP-Klassifikation</b>	IP65
<b>Reinraumklasse</b> ISO 14644-1	5
<b>Lärmbelastung</b>	< 65 dB(A)
<b>Roboterhalterung</b>	Jede
<b>I/O-Anschlüsse (dig. in/out, ana. in)</b>	2, 2, 2
<b>I/O Stromversorgung im Werkzeug</b>	12/24 V
<b>I/O Netzteil</b>	2 A (Dual pin), 1 A (Single pin)

<b>Anschlussstyp (Endeffektor)</b>	M8   M8 8-pin (Buchenstecker), EN ISO-9409-1-80-6-M8
<b>Kabellänge Arm-Schaltkasten</b>	6 m (236 in)
<b>Gewicht inkl. Kabel</b>	64 kg
<b>Umgebungstemperaturbereich</b>	0-50 °C (32-122 °F)
<b>Feuchtigkeit</b>	= 90% RH (nicht kondensierend)