

UR20 Cobot

Leistungsstarker Cobot mit extremer Reichweite

Der UR20 ist der erste Roboter einer neuen, deutlich leistungsstärkeren Generation industrieller Cobots und somit ein riesiger Sprung für die Anwendungsvielfalt. Gleichzeitig bewahrt er, was unseren Cobot schon immer ausmacht: seine Flexibilität, Kompaktheit und eine beispiellose Benutzerfreundlichkeit.

Automatisieren Sie selbst bei schwersten Lasten

Automatisieren Sie mit dem UR20 kräftezehrende Aufgaben, um Ihre betriebliche Effizienz zu steigern und Ihren Durchsatz zu erhöhen.

Verpacken und Palettieren

- Wo schwere Lasten kommissioniert, verpackt und palettiert werden müssen, verhilft Ihnen der UR20 zu mehr Produktivität. Mit seiner großen Reichweite platziert er Teile mühelos auf einer Standard-Europalette und stapelt bis zu einer Höhe von 2 Metern.

Maschinenbeschickung

- Der UR20 belädt Ihre Werkzeugmaschinen zuverlässig selbst mit schwersten Teilen – ob zum Zerspanen, Stanzen oder Pressen. Dabei lässt er sich in jeder Position montieren und kann Objekte am Arbeitsplatz wie z.B. Maschinentüren einfach umfahren.

Erleben Sie Leistungsstärke auf einem neuen Level

Prozessanwendungen automatisieren Sie mit dem UR20 schnell und mit konstant hoher Genauigkeit. Minimieren Sie dadurch Ihren Ausschuss und maximieren Sie Ihre Qualität.

Teilehandling und Montage

- Der UR20 erlaubt Ihnen eine simultane Handhabung von zwei oder sogar drei Teilen im selben Prozessschritt. Doppeltes oder dreifaches Gewicht trägt er mühelos. Vervielfachen Sie mit der Automatisierung Ihren Durchsatz und verkürzen Sie Ihre Lieferzyklen.

Schweißen

- Wo Anwendungen einen großen Arbeitsradius erfordern bei gleichzeitig wenig Platz, ist der UR20 ideal. Er kombiniert seine beachtliche Reichweite mit einer Stellfläche von gerade einmal 245 mm Durchmesser. Und einer leistungsstarken Regelung.



Eigenschaften

Spezifikationen

Traglast	20 kg
Reichweite	1750 mm
Freiheitsgrad	6 rotierende Gelenke
Programmierung	12-Zoll-Touchscreen mit PolyScope grafischer Bedienoberfläche
Wiederholgenauigkeit gemäß ISO 9283	± 0,05 mm

F/T Sensor

Messbereich (Kraft, x-y-z)	200,0 N
Auflösung (Kraft, x-y-z)	5,5 N
Genauigkeit (Kraft, x-y-z)	10,0 N
Messbereich (Moment, x-y-z)	20,0 Nm
Auflösung (Moment, x-y-z)	0,2 Nm
Genauigkeit (Moment, x-y-z)	1,0 Nm

max. Geschwindigkeit

Fuß	± 120°/s
Schulter	± 120°/s
Ellenbogen	± 120°/s
Handgelenk 1	± 120°/s
Handgelenk 2	± 120°/s
Handgelenk 3	± 120°/s

Technische Daten

Grundfläche	Ø 245 mm
Material	Aluminium, Kunststoff, Stahl

Stromverbrauch

Maximaler Durchschnitt	750 W
Typischer Stromverbrauch bei moderater Betriebseinstellung (ungefähr)	500 W
Kollaborationsbetrieb	17 konfigurierbare Sicherheitfunktionen
Zertifikate	EN ISO 13849-1, PLd Kategorie 3, EN ISO 10218-1

Arbeitsradius

Fuß	± 360°
Schulter	± 360°
Ellenbogen	± 360°
Handgelenk 1	± 360°
Handgelenk 2	± 360°
Handgelenk 3	± 360°

Eigenschaften

IP-Klassifikation	IP65
Reinraumklasse ISO 14644-1	5
Lärmbelastung	< 65 dB(A)
Roboterhalterung	Jede
I/O-Anschlüsse (dig. in/out, ana. in)	2, 2, 2
I/O Stromversorgung im Werkzeug	12/24 V
I/O Netzteil	2 A (Dual pin), 1 A (Single pin)

Anschlussstyp (Endeffektor)	M8 M8 8-pin (Buchenstecker), EN ISO-9409-1-80-6-M8
Kabellänge Arm-Schaltkasten	6 m (236 in)
Gewicht inkl. Kabel	64 kg
Umgebungstemperaturbereich	0-50 °C (32-122 °F)
Feuchtigkeit	= 90% RH (nicht kondensierend)